

令和4年8月23日

令和4年度 農業食料工学会東北支部会 研究発表会 講演プログラム

【口頭発表】8:30～11:50

【8:30～9:30】第1セッション 座長：農研機構 田邊 大 氏

- 1 低コスト分光センサによるトマトの葉中窒素栄養状態の非破壊推定
岩手大学大学院連合農学研究科 ○上田 翔
弘前大学農学生命科学部 叶 旭君・遠藤 明・張 樹槐

- 2 トマト栽培のための土壌水分の監視・制御 IoT システムの構築
弘前大学大学院農学生命科学研究科 ○白川夏穂・叶 旭君・張 樹槐
岩手大学大学院連合農学研究科 上田 翔

- 3 地下灌漑システムが庄内地域での水田転作ダイズの萌芽率と土壌物理性に及ぼす影響
山形大学大学院農学研究科 ○増子 怜
山形大学農学部 中坪あゆみ・片平光彦

【9:40～10:40】第2セッション 座長：山形大学 中坪あゆみ 氏

- 4 GNSS とステレオデプスカメラの利用による植物生育調査の省力化
北里大学獣医学部 ○長坂善禎・大出亜矢子

- 5 UAV による強害雑草の検知と雑草防除の省力化効果の検証
北里大学獣医学部生物環境科学科 ○大出亜矢子・長坂善禎

- 6 ロボット農機の遠隔監視システムと高速通信網の性能
秋田県立大学アグリイノベーション教育研究センター ○西村 洋
秋田県立大学生物資源科学部 山本聡史

【10:50～11:50】第3セッション 座長：北里大学 長坂善禎 氏

- 7 Onion Field Aerial Image Segmentation Based on Histogram Analysis for Precision Agriculture Application
Agri-Innovation Education and Research Center, Akita Prefectural University
○Alin Khaliduzzaman
Yo Nishimura
Faculty of Bioresource Sciences, Akita Prefectural University Satoshi Yamamoto・

- 8 ラズベリーパイを用いた低コスト農業ロボットの試作 (第1報)
ー 低コスト RTK-GNSS 受信機と組み合わせた自律走行制御 ー
秋田県立大学生物資源科学部 ○山本聡史
秋田県立大学アグリイノベーション教育研究センター 西村 洋
保田謙太郎
Alin Khaliduzzaman
- 9 ラズベリーパイを用いた低コスト農業ロボットの試作 (第2報)
ー ステッピングモータ 10 台を制御するイチゴ選別パック詰めロボット ー
秋田県立大学生物資源科学部 ○山本聡史
大石産業(株) 大石高也
農研機構 曾根一純
秋田県立大学アグリイノベーション教育研究センター 西村 洋
Alin Khaliduzzaman

注：発表番号に太字・下線付きの課題は学生発表